

Über die Quaternionenfunktionen $\log \mathfrak{x}$ und $\arctang \mathfrak{x}$

Von

Erich Göllnitz (Chemnitz)

(Vorgelegt in der Sitzung am 18. Mai 1928)

Einleitung.

In meiner Arbeit »Beiträge zur Quaternionentheorie« (Sitzungsber. d. Akad. d. Wiss. in Wien, math.-naturw. Kl. vom 26. Februar 1928) habe ich die Funktionen $\log \mathfrak{x}$ und $\arctang \mathfrak{x}$, wo \mathfrak{x} eine variable Quaternion ist, definiert, ohne ihren Zusammenhang mit den Funktionen $e^{\mathfrak{x}}$ und $\tan \mathfrak{x}$, beziehungsweise $\text{Tang } \mathfrak{x}$ zu untersuchen. Diese Untersuchung soll in dieser Abhandlung nachgeholt werden.

Ich bezeichne die Quaternionen wieder mit kleinen deutschen Buchstaben, ihre reellen¹ Komponenten mit den entsprechenden kleinen lateinischen Buchstaben. Ferner seien i_1, i_2, i_3 die drei Hamilton'schen imaginären Einheiten und $i_0 = 1$. Alle weiter vorkommenden Bezeichnungen benutze ich wie in meiner zitierten Arbeit.

Es sei

$$\mathfrak{x} = \sum_{\sigma=0}^3 x_{\sigma} i_{\sigma}$$

eine variable Quaternion. \mathfrak{C}_1 und \mathfrak{C}_2 seien die geraden Verbindungsstrecken der Punkte 1 und \mathfrak{x} , beziehungsweise 0 und \mathfrak{x} , die durch die Parameterdarstellungen

$$\left. \begin{aligned} z_0 &= 1 + (x_0 - 1)t; \\ z_{\sigma} &= x_{\sigma} t; \quad \sigma = 1; 2; 3 \end{aligned} \right\} 0 \leq t \leq 1,$$

beziehungsweise

$$z_{\sigma} = x_{\sigma} t; \quad 0 \leq t \leq 1; \quad \sigma = 0; 1; 2; 3$$

bestimmt sind. Dann habe ich die Quaternionenfunktionen $\log \mathfrak{x}$ und $\arctang \mathfrak{x}$ durch die Gleichungen²

$$\log \mathfrak{x} = \int_1^{\mathfrak{x}} \frac{1}{\mathfrak{z}} d\mathfrak{z} = \log \sqrt{C} + j_k \arctang \frac{B}{x_0} \quad (1)$$

¹ Biquaternionen sollen auch diesmal von der Betrachtung ausgeschlossen sein.

Siehe die Formeln (26) und (37) meiner oben genannten Arbeit (weiterhin kurz als »Beiträge« zitiert).

und

$$\arctang \mathfrak{x} = \int_0^{\mathfrak{x}} \frac{1}{1+\mathfrak{j}^2} d\mathfrak{j} = \frac{1}{2} \arctang \Phi + \frac{1}{4} \mathfrak{j}_\mathfrak{k} \log \Psi \quad (2)$$

definiert, wo zur Abkürzung¹

$$\begin{aligned} B &= \sqrt{\sum_{\sigma=1}^3 x_\sigma^2}; \\ \Phi &= \frac{2x_0}{1-N(\mathfrak{x})}; \\ N(\mathfrak{x}) &= C; \\ \Psi &= \frac{C+2B+1}{C-2B+1} \end{aligned}$$

gesetzt ist.

§ 1. Über den Zusammenhang der Quaternionenfunktionen

$e^{\mathfrak{x}}$ und $\log \mathfrak{x}$.

Die Funktion $e^{\mathfrak{x}}$ ist in § 3 meiner »Beiträge« durch die beständig konvergente Reihe

$$e^{\mathfrak{x}} = \sum_{\sigma=0}^{\infty} \frac{\mathfrak{x}^\sigma}{\sigma!}$$

definiert. Mein Ziel ist, zu beweisen, daß die Funktion $e^{\mathfrak{x}}$ und $\log \mathfrak{x}$ Umkehrungen voneinander sind. Setzt man zur Abkürzung

$$u = \arctang \frac{B}{x_0},$$

so folgt

$$\begin{aligned} \sin u &= \frac{\operatorname{tang} u}{\sqrt{1+\operatorname{tang}^2 u}} = \frac{B}{x_0} : \sqrt{1 + \frac{B^2}{x_0^2}}; \\ \sin u &= \sqrt{1 - \frac{x_0^2}{C}} \end{aligned} \quad (3)$$

und

$$\cos u = \frac{x_0}{\sqrt{C}}. \quad (4)$$

Nun ist $\mathfrak{j}_\mathfrak{k}$ nach Definition eine rein imaginäre Quaternion und $|\mathfrak{j}_\mathfrak{k}| = 1$. Also gilt nach der Formel (15) meiner »Beiträge«

$$e^{\mathfrak{j}_\mathfrak{k}} = \cos 1 + \mathfrak{j}_\mathfrak{k} \sin 1.$$

¹ Alle vorkommenden Quadratwurzeln sollen stets den positiven Wert dieser Wurzeln bedeuten.

Da u reell ist, folgt hieraus wegen (3) und (4)

$$e^{j_{\mathfrak{r}} u} = \cos u + j_{\mathfrak{r}} \sin u$$

oder

$$e^{j_{\mathfrak{r}} u} = \frac{x_0}{\sqrt{C}} + j_{\mathfrak{r}} \sqrt{1 - \frac{x_0^2}{C}}. \quad (5)$$

Da für zwei vertauschbare Quaternionen a und b

$$e^{a+b} = e^a \cdot e^b$$

ist und da $\log \sqrt{C}$ als reelle Quaternion mit der Quaternion $j_{\mathfrak{r}} u$ vertauschbar ist, gilt wegen (5)

$$\begin{aligned} e^{\log \mathfrak{r}} &= e^{\log \sqrt{C} + j_{\mathfrak{r}} u} \\ &= e^{\log \sqrt{C}} \cdot e^{j_{\mathfrak{r}} u} \\ &= \left(\frac{x_0}{\sqrt{C}} + j_{\mathfrak{r}} \sqrt{1 - \frac{x_0^2}{C}} \right) \sqrt{C} \\ &= x_0 + j_{\mathfrak{r}} B \end{aligned}$$

oder

$$e^{\log \mathfrak{r}} = \mathfrak{r}. \quad (6)$$

Ist ferner $\eta = e^{\mathfrak{x}}$, so ist wegen $B \geq 0$ nach der Formel (15) meiner »Beiträge«

$$\eta = e^{x_0 + j_{\mathfrak{r}} B} = e^{x_0} (\cos B + j_{\mathfrak{r}} \sin B).$$

Also gilt dann

$$\begin{aligned} N(\eta) &= e^{2x_0} \left(\cos^2 B + \sum_{\sigma=1}^3 \frac{x_{\sigma}^2 \sin^2 B}{B^2} \right); \\ N(\eta) &= e^{2x_0} \end{aligned} \quad (7)$$

und

$$j_{\eta} = \frac{e^{x_0} \cdot j_{\mathfrak{r}} \sin B}{\sqrt{\sum_{\sigma=1}^3 \frac{e^{2x_0} x_{\sigma}^2 \sin^2 B}{B^2}}} = j_{\mathfrak{r}} \quad (8)$$

und

$$\begin{aligned} \frac{\sqrt{\sum_{\sigma=1}^3 j_{\sigma}^2}}{j'_0} &= \frac{1}{e^{x_0} \cos B} \sqrt{e^{2x_0} \sum_{\sigma=1}^3 \frac{x_{\sigma}^2 \sin^2 B}{B^2}}; \\ \frac{\sqrt{\sum_{\sigma=1}^3 y_{\sigma}^2}}{v_0} &= \tan B. \end{aligned} \quad (9)$$

Ist

$$\eta = \sum_{\sigma=0}^3 y_{\sigma} i_{\sigma},$$

so folgt aus (1) wegen (7), (8) und (9)

$$\begin{aligned} \log \eta &= \log \sqrt{N(\eta)} + j_{\eta} \operatorname{arctang} \frac{\sqrt{\sum_{\sigma=1}^3 y_{\sigma}^2}}{y_0} \\ &= \log \sqrt{e^{2x_0}} + j_{\xi} \operatorname{arctang} (\operatorname{tang} B) \\ &= x_0 + j_{\xi} B \\ &= \xi. \end{aligned}$$

Es ist also

$$\log (e^{\xi}) = \xi. \quad (10)$$

Aus (6) und (10) folgt aber, daß die Funktionen e^{ξ} und $\log \xi$ Umkehrungen voneinander sind.

§ 2. Berechnung der Integrale

$$\int_{\mathbb{C}_2}^{\xi} \frac{1}{1+j_{\delta}\delta} d\delta \quad \text{und} \quad \int_0^{\xi} \frac{1}{1-j_{\delta}\delta} d\delta.$$

Längs \mathbb{C}_2 ist, wenn wieder

$$\sqrt{\sum_{\sigma=1}^3 x_{\sigma}^2} = B; \quad N(\xi) = C$$

gesetzt wird,

$$j_{\delta} = \frac{t \sum_{\sigma=1}^3 x_{\sigma} i_{\sigma}}{\sqrt{\sum_{\sigma=1}^3 (x_{\sigma} t)^2}} = j_{\xi}; \quad (11)$$

$$j_{\delta\delta} = t \frac{\sum_{\sigma=1}^3 x_{\sigma}^2 + x_0 \sum_{\sigma=1}^3 x_{\sigma} i_{\sigma}}{B}$$

$$j_{\delta\delta} = -Bt + x_0 t j_{\xi}; \quad (12)$$

$$\overline{1 \pm j_{\delta}\delta} = 1 \mp Bt \mp x_0 t j_{\xi}; \quad (13)^1$$

¹ Hier und in den betreffenden folgenden Formeln gehören stets die oberen Vorzeichen zusammen und ebenso die unteren.

$$N(1 \pm j_3 z) = (1 \mp tB)^2 + x_0^2 t^2 = Ct^2 \mp 2Bt + 1. \quad (14)$$

Wegen (11) bis (14) ist also längs \mathfrak{G}_2

$$\frac{1}{1 \pm j_3 z} = \frac{1 \mp Bt \mp x_0 t j_3}{Ct^2 \mp 2Bt + 1}. \quad (15)$$

Die in Formel (20) meiner »Beiträge« auftretenden Funktionen $\psi_0; \psi_1; \psi_2; \psi_3$ sind also durch

$$\psi_0 = \frac{1 \mp Bt}{Ct^2 \mp 2Bt + 1};$$

$$\psi_\sigma = \frac{\mp t x_0 x_\sigma}{B(Ct^2 \mp 2Bt + 1)}; \quad \sigma = 1; 2; 3$$

bestimmt. Zur Berechnung der Integrale

$$\int_{\mathfrak{G}_2}^x \frac{1}{1 \pm j_3 z} dz$$

müssen die beiden Integrale

$$\mathfrak{S}_1 = \int_0^1 \frac{dt}{Ct^2 \mp 2Bt + 1}$$

und

$$\mathfrak{S}_2 = \int_0^1 \frac{tdt}{Ct^2 \mp 2Bt + 1}$$

bestimmt werden.

Durch die Substitution

$$t \mp \frac{B}{C} = \frac{ux_0}{C} \quad \frac{dt}{du} = \frac{x_0}{C}$$

folgt

$$\begin{aligned} \mathfrak{S}_1 &= \frac{1}{C} \int_0^1 \frac{dt}{\left(t \mp \frac{B}{C}\right)^2 + \frac{1}{C} - \frac{B^2}{C^2}} = \frac{1}{C} \int_{\frac{\mp B}{x_0}}^{\frac{C \mp B}{x_0}} \frac{\frac{x_0}{C} du}{\frac{x_0^2 u^2}{C^2} + \frac{x_0^2}{C^2}} \\ &= \frac{1}{x_0} \left(\operatorname{arctang} \frac{C \mp B}{x_0} - \operatorname{arctang} \frac{\mp B}{x_0} \right) \\ &= \frac{1}{x_0} \operatorname{arctang} \frac{\frac{C \mp B}{x_0} - \frac{\mp B}{x_0}}{1 + \frac{\frac{C \mp B}{x_0} \frac{\mp B}{x_0}}{x_0^2}} \\ &= \frac{1}{x_0} \operatorname{arctang} \frac{x_0(C \mp B \pm B)}{x_0^2 \mp CB + B^2} \end{aligned}$$

oder

$$\mathfrak{S}_1 = \frac{1}{x_0} \arctang \frac{x_0}{1 \pm B}. \quad (16)$$

Durch dieselbe Substitution folgt weiter

$$\begin{aligned} \mathfrak{S}_2 &= \frac{1}{C} \int_{\frac{\mp B}{x_0}}^{\frac{C \mp B}{x_0}} \frac{\frac{x_0 u \pm B}{C} \cdot \frac{x_0}{C} du}{\frac{x_0^2 u^2 + x_0^2}{C^2}} \\ &= \frac{1}{C} \int_{\frac{\mp B}{x_0}}^{\frac{C \mp B}{x_0}} \frac{u du}{u^2 + 1} + \frac{B}{C x_0} \int_{\frac{\mp B}{x_0}}^{\frac{C \mp B}{x_0}} \frac{du}{u^2 + 1} \\ &= \frac{1}{2C} \log \frac{1 + \left(\frac{C \pm B}{x_0}\right)^2}{1 + \left(\frac{\mp B}{x_0}\right)^2} \pm \frac{B}{C} \cdot \mathfrak{S}_1 \\ &= \frac{1}{2C} \log \frac{x_0^2 + C^2 \mp 2BC + B^2}{x_0^2 + B^2} \pm \frac{B}{C} \cdot \mathfrak{S}_1. \end{aligned}$$

Wegen $x_0^2 + B^2 = C$ ist also

$$\mathfrak{S}_2 = \pm \frac{B}{C} \cdot \mathfrak{S}_1 + \frac{1}{2C} \log (C \mp 2B + 1). \quad (17)$$

Wegen (16) und (17) ist also nach der Formel (20) meiner »Beiträge«, da sich die letzten sechs Integrale wegheben,

$$\begin{aligned} \int_{\mathfrak{C}_2}^{\mathfrak{E}} \frac{1}{1 \pm j_3 \delta} d\delta &= \int_0^1 \frac{(1 \mp B t) x_0 dt}{C t^2 \mp 2Bt + 1} \pm \\ &\pm \sum_{s=1}^3 \int_0^1 \frac{x_0 t \cdot \frac{x_s}{B} \cdot x_s dt}{C t^2 \mp 2Bt + 1} + \sum_{s=1}^3 \left\{ i_s \int_0^1 \frac{(1 \mp B t) x_s dt}{C t^2 \mp 2Bt + 1} \right\} + \\ &+ \sum_{s=1}^3 \left\{ i_s \int_0^1 \frac{\mp t x_0 \cdot \frac{x_s}{B} \cdot x_0 dt}{C t^2 \mp 2Bt + 1} \right\} = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \int_0^1 \frac{(1 \mp Bt)x_0 \pm Btx_0}{Ct^2 \mp 2Bt + 1} dt + \left. \sum_{\sigma=1}^3 i_\sigma \int_0^1 \frac{(1 \mp Bt)x_\sigma \mp t \cdot \frac{x_0^2 x_\sigma}{B}}{Ct^2 \mp 2Bt + 1} dt \right\} = \\
&= x_0 \cdot \mathfrak{S}_1 + j_{\mathfrak{k}} \int_0^1 \frac{(B \mp B^2 t \mp t x_0^2) dt}{Ct^2 \mp 2Bt + 1} \\
&= x_0 \cdot \mathfrak{S}_1 + j_{\mathfrak{k}} \int_0^1 \frac{(B \mp Ct) dt}{Ct^2 \mp 2Bt + 1} \\
&= x_0 \cdot \mathfrak{S}_1 + B j_{\mathfrak{k}} \mathfrak{S}_1 \mp C j_{\mathfrak{k}} \left(\pm \frac{B}{C} \mathfrak{S}_1 + \frac{1}{2C} \log (C \mp 2B + 1) \right) \\
&= x_0 \cdot \mathfrak{S}_1 \mp \frac{1}{2} j_{\mathfrak{k}} \log (C \pm 2B + 1).
\end{aligned}$$

Also ist

$$\int_{0_{\mathbb{Q}_2}}^{\mathfrak{k}} \frac{1}{1 + j_{\mathfrak{k}} \mathfrak{z}} d\mathfrak{z} = \arctang \frac{x_0}{1 - B} - \frac{1}{2} j_{\mathfrak{k}} \log (C - 2B + 1) \quad (18)$$

und

$$\int_{0_{\mathbb{Q}_2}}^{\mathfrak{k}} \frac{1}{1 - j_{\mathfrak{k}} \mathfrak{z}} d\mathfrak{z} = \arctang \frac{x_0}{1 + B} + \frac{1}{2} j_{\mathfrak{k}} \log (C + 2B + 1). \quad (19)$$

§ 3. Über eine Beziehung zwischen den Funktionen $\log \mathfrak{r}$ und $\arctang \mathfrak{r}$.

Zunächst ist

$$j_{1 \pm j_{\mathfrak{k}}} = \frac{\pm \frac{x_0}{B} \sum_{\sigma=1}^3 x_\sigma i_\sigma}{\sqrt{\sum_{\sigma=1}^3 \left(\frac{x_0 x_\sigma}{B} \right)^2}} = \pm j_{\mathfrak{k}}. \quad (20)$$

Setzt man zur Abkürzung

$$u = 1 \pm j_{\mathfrak{k}} \mathfrak{r},$$

so gilt nach (1) wegen (20), wenn

$$u = \sum_{\sigma=0}^3 u_\sigma i_\sigma$$

ist,

$$\log u = \log \sqrt{N(u)} \pm j_{\mathfrak{k}} \operatorname{arctang} \frac{\sqrt{\sum_{\sigma=1}^3 u_{\sigma}^2}}{u_0}. \quad (21)$$

Dabei ist nach der Definition von u

$$N(u) = (1 \mp B)^2 + \sum_{\sigma=1}^3 \frac{x_0^2 x_{\sigma}^2}{B^2} = C \mp 2B + 1$$

und

$$\frac{\sqrt{\sum_{\sigma=1}^3 u_{\sigma}^2}}{u_0} = \frac{\sqrt{\sum_{\sigma=1}^3 \left(\frac{x_0 x_{\sigma}}{B}\right)^2}}{1 \mp B} = \frac{x_0}{1 \mp B}.$$

Also geht (21) über in

$$\log(1 \pm j_{\mathfrak{k}} \mathfrak{k}) = \frac{1}{2} \log(C \mp 2B + 1) \pm j_{\mathfrak{k}} \operatorname{arctang} \frac{x_0}{1 \mp B}.$$

Nach (18) und (19) ist also

$$\int_{0_{\mathfrak{C}_2}}^{\mathfrak{k}} \frac{1}{1 + j_{\mathfrak{I}} \mathfrak{I}} d\mathfrak{I} = -j_{\mathfrak{k}} \log(1 + j_{\mathfrak{k}} \mathfrak{k}) \quad (22)$$

und

$$\int_{0_{\mathfrak{C}_2}}^{\mathfrak{k}} \frac{1}{1 - j_{\mathfrak{I}} \mathfrak{I}} d\mathfrak{I} = j_{\mathfrak{k}} \log(1 - j_{\mathfrak{k}} \mathfrak{k}). \quad (23)$$

Unter den Voraussetzungen des § 4 meiner »Beiträge« lassen sich leicht, wenn $f(\mathfrak{I})$, $f_1(\mathfrak{I})$, $f_2(\mathfrak{I})$, \dots , $f_n(\mathfrak{I})$ integrierbare Quaternionenfunktionen sind und wenn $n \geq 1$ ganz und a eine konstante Quaternion ist, die folgenden Relationen beweisen, wobei die Bezeichnungen des genannten § 4 benutzt sind:

$$\int_{\mathfrak{I}_0 C}^{\mathfrak{I}^3} \sum_{\sigma=1}^n f_{\sigma}(\mathfrak{I}) d\mathfrak{I} = \sum_{\sigma=1}^n \int_{\mathfrak{I}_0 C}^{\mathfrak{I}^3} f_{\sigma}(\mathfrak{I}) d\mathfrak{I}; \quad (24)$$

$$\int_{\mathfrak{I}_0 C}^{\mathfrak{I}^3} \sum_{\sigma=1}^n f_{\sigma}(\mathfrak{I}) d\mathfrak{I} = \sum_{\sigma=1}^n \int_{\mathfrak{I}_0 C}^{\mathfrak{I}^3} f_{\sigma}(\mathfrak{I}) d\mathfrak{I}; \quad (25)$$

$$\int_{\mathfrak{I}_0 C}^{\mathfrak{I}^3} a f(\mathfrak{I}) d\mathfrak{I} = a \int_{\mathfrak{I}_0 C}^{\mathfrak{I}^3} f(\mathfrak{I}) d\mathfrak{I}; \quad (26)$$

$$\int_{\mathfrak{a}_0 C}^{\mathfrak{b}} \alpha f(\mathfrak{z}) d\mathfrak{z} = \alpha \int_{\mathfrak{a}_0 C}^{\mathfrak{b}} f(\mathfrak{z}) d\mathfrak{z}; \quad (27)$$

$$\int_{\mathfrak{a}_0 C}^{\mathfrak{b}} f(\mathfrak{z}) \alpha d\mathfrak{z} = \left\{ \int_{\mathfrak{a}_0 C}^{\mathfrak{b}} f(\mathfrak{z}) d\mathfrak{z} \right\} \alpha; \quad (28)$$

$$\int_{\mathfrak{a}_0 C}^{\mathfrak{b}} f(\mathfrak{z}) \alpha d\mathfrak{z} = \left\{ \int_{\mathfrak{a}_0 C}^{\mathfrak{b}} f(\mathfrak{z}) d\mathfrak{z} \right\} \alpha. \quad (29)$$

Sind nun $\alpha \neq 0$ und $\mathfrak{b} \neq 0$ irgend zwei Quaternionen, so ist

$$\alpha^{-1}(\alpha + \mathfrak{b}) \mathfrak{b}^{-1} = \mathfrak{b}^{-1} + \alpha^{-1}.$$

Wendet man diese Formel auf

$$\alpha = 1 + j_3 \mathfrak{z}; \quad \mathfrak{b} = 1 - j_3 \mathfrak{z}$$

an, so folgt

$$(1 + j_3 \mathfrak{z})^{-1} \cdot 2 \cdot (1 - j_3 \mathfrak{z})^{-1} = (1 + j_3 \mathfrak{z})^{-1} + (1 - j_3 \mathfrak{z})^{-1};$$

$$(1 + j_3 \mathfrak{z})^{-1} + (1 - j_3 \mathfrak{z})^{-1} = 2 \{(1 - j_3 \mathfrak{z})(1 + j_3 \mathfrak{z})\}^{-1};$$

$$\frac{1}{1 + j_3 \mathfrak{z}} + \frac{1}{1 - j_3 \mathfrak{z}} = \frac{2}{1 + \mathfrak{z}^2}.$$

Also ist nach (22), (23), (24) und nach der Definition von $\arctang \mathfrak{x}$

$$2 \arctang \mathfrak{x} = -j_k \log(1 + j_k \mathfrak{x}) + j_k \log(1 - j_k \mathfrak{x})$$

oder, da $1 + j_k \mathfrak{x}$ und $1 - j_k \mathfrak{x}$ vertauschbare Quaternionen sind,

$$2 \arctang \mathfrak{x} = j_k \log \frac{1 - j_k \mathfrak{x}}{1 + j_k \mathfrak{x}}. \quad (30)$$

Ersetzt man in (30) \mathfrak{x} durch $j_k \mathfrak{x}$, so folgt wegen $j_k j_k = 1$

$$2 \arctang(j_k \mathfrak{x}) = j_k \log \frac{1 + \mathfrak{x}}{1 - \mathfrak{x}}. \quad (31)$$

Schließlich folgt noch aus (30) durch Anwendungen von (18) und (19)

$$\begin{aligned} 2 \arctang \mathfrak{x} &= \arctang \frac{x_0}{1 - B} - \frac{1}{2} j_k \log(C - 2B + 1) + \\ &+ \arctang \frac{x_0}{1 + B} + \frac{1}{2} j_k \log(C + 2B + 1) = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= \operatorname{arctang} \frac{\frac{x_0}{1-B} + \frac{x_0}{1+B}}{1 - \frac{x_0^2}{1-B^2}} + \frac{1}{2} j_x \log \Psi = \\
 &= \operatorname{arctang} \Phi + \frac{1}{2} j_x \log \Psi
 \end{aligned}$$

Damit ist aber die Formel (37) meiner »Beiträge« auf einem neuen Weg bewiesen.

§ 4. Über den Zusammenhang der Arcustangensfunktion mit der Tangensfunktion.

Da nach dem Schluß des § 6 meiner »Beiträge«

$$\operatorname{arctang} \chi = -j_x \operatorname{arctang} (j_x \chi)$$

ist, gilt nach (31)

$$2 \operatorname{arctang} \chi = \log (1 + \chi) - \log (1 - \chi). \quad (32)$$

Nun ist nach Definition (siehe § 3 meiner »Beiträge«)

$$\operatorname{tang} \chi = \frac{\operatorname{fin} \chi}{\operatorname{cof} \chi} = (\operatorname{cof} \chi)^{-1} \cdot \operatorname{fin} \chi.$$

Hieraus folgt aber

$$\begin{aligned}
 \operatorname{tang} \frac{\eta}{2} &= \left(\operatorname{cof} \frac{\eta}{2} \right)^{-1} \operatorname{fin} \frac{\eta}{2} \\
 &= \left(e^{\frac{\eta}{2}} + e^{-\frac{\eta}{2}} \right)^{-1} \left(e^{\frac{\eta}{2}} - e^{-\frac{\eta}{2}} \right) \\
 &= \left(e^{\frac{\eta}{2}} + e^{-\frac{\eta}{2}} \right)^{-1} \cdot e^{-\frac{\eta}{2}} \cdot e^{\frac{\eta}{2}} \cdot \left(e^{\frac{\eta}{2}} - e^{-\frac{\eta}{2}} \right) \\
 &= (e^\eta + 1)^{-1} (e^\eta - 1).
 \end{aligned}$$

Für $\eta = 2 \operatorname{arctang} \chi$ ist also wegen (32)¹

$$\begin{aligned}
 \operatorname{tang} (\operatorname{arctang} \chi) &= \left(\frac{1 + \chi}{1 - \chi} + 1 \right)^{-1} \left(\frac{1 + \chi}{1 - \chi} - 1 \right) \\
 &= 2^{-1} \cdot 2 \chi.
 \end{aligned}$$

Daher ist

$$\operatorname{tang} (\operatorname{arctang} \chi) = \chi, \quad (33)$$

¹ Das folgende gilt, da $1 + \chi$ und $1 - \chi$ vertauschbare Quaternionen sind.

Da $e^{\mathfrak{h}}+1$ und $e^{\mathfrak{h}}-1$ vertauschbare Quaternionen sind, ist

$$1 + \frac{e^{\mathfrak{h}}-1}{e^{\mathfrak{h}}+1} = \frac{2 e^{\mathfrak{h}}}{e^{\mathfrak{h}}+1}$$

und

$$1 - \frac{e^{\mathfrak{h}}-1}{e^{\mathfrak{h}}+1} = \frac{2}{e^{\mathfrak{h}}+1},$$

denn auch $e^{\mathfrak{h}}$ ist mit $e^{\mathfrak{h}}+1$ vertauschbar. Also folgt nach (32) für

$$\mathfrak{x} = \text{tang } \frac{\mathfrak{h}}{2}$$

die Relation

$$\begin{aligned} 2 \text{artang} \left(\text{tang } \frac{\mathfrak{h}}{2} \right) &= \log \frac{2 e^{\mathfrak{h}}}{e^{\mathfrak{h}}+1} - \log \frac{2}{e^{\mathfrak{h}}+1} \\ &= \log 2 + \log (e^{\mathfrak{h}}) - \log (e^{\mathfrak{h}}+1) - \log 2 + \log (e^{\mathfrak{h}}+1) \\ &= \mathfrak{h}. \end{aligned}$$

Da folglich auch

$$\text{artang} (\text{tang } \mathfrak{x}) = \mathfrak{x} \quad (34)$$

ist, so sind wegen (33) und (34) die Funktionen $\text{tang } \mathfrak{x}$ und $\text{artang } \mathfrak{x}$ Umkehrungen voneinander. Nach § 3 und § 6 meiner »Beiträge« gelten weiter die Formeln

$$\text{artang } \mathfrak{x} = -j_{\mathfrak{x}} \text{artang} (j_{\mathfrak{x}} \mathfrak{x}) \quad (35)$$

und

$$\text{tang } \mathfrak{x} = -j_{\mathfrak{x}} \text{tang} (j_{\mathfrak{x}} \mathfrak{x}). \quad (36)$$

Ferner ist nach der Definition¹ von $\text{arctang } \mathfrak{x}$

$$j \text{arctang } \mathfrak{x} = \frac{\frac{\log \Psi}{4B} \cdot \sum_{\sigma=1}^3 x_{\sigma} i_{\sigma}}{\sqrt{\sum_{\sigma=1}^3 \left(\frac{x_{\sigma} \log \Psi}{4B} \right)^2}} = j_{\mathfrak{x}}.$$

Es folgt also aus (33), da alle auftretenden Funktionen ungerade sind,

$$\text{tang} (-j_{\mathfrak{x}} \text{artang} (j_{\mathfrak{x}} \mathfrak{x})) = \mathfrak{x},$$

oder, wenn man \mathfrak{x} durch $j_{\mathfrak{x}} \mathfrak{x}$ ersetzt, wegen $j_{\mathfrak{x}} \mathfrak{x} = j_{\mathfrak{x}}$

$$\text{tang} (j_{\mathfrak{x}} \text{artang} (-\mathfrak{x})) = -j_{\mathfrak{x}} \mathfrak{x}$$

¹ Siehe Formel (38) meiner »Beiträge«.

oder

$$\operatorname{tang}(j_x \arctang \gamma) = j_x \gamma$$

oder

$$-j_x \operatorname{tang}(j_{\arctang \gamma} \arctang \gamma) = \gamma$$

oder schließlich

$$\operatorname{tang}(\arctang \gamma) = \gamma. \quad (37)$$

Entsprechend läßt sich auch

$$\arctang(\operatorname{tang} \gamma) = \gamma \quad (38)$$

beweisen. Wegen (37) und (38) sind also auch die Funktionen $\operatorname{tang} \gamma$ und $\arctang \gamma$ Umkehrungen voneinander.

ZOBODAT - www.zobodat.at

Zoologisch-Botanische Datenbank/Zoological-Botanical Database

Digitale Literatur/Digital Literature

Zeitschrift/Journal: [Sitzungsberichte der Akademie der Wissenschaften mathematisch-naturwissenschaftliche Klasse](#)

Jahr/Year: 1928

Band/Volume: [137_2a](#)

Autor(en)/Author(s): Göllnitz Erich

Artikel/Article: [Über die Quaternionenfunktionen \$\log g\$ und \$\arctang g\$. 351-362](#)