

Das simultane System von zwei quadratischen quaternären Formen.

Von P. Gordan.

§ 1.

Das System von $f = a_x^2$.

In der Raumgeometrie treten drei Arten von Coordinaten auf, die Punktcoordinaten x , die Liniencoordinaten p und die Ebenencoordinaten u . In diesen Variablen wollen wir die quadratische quaternäre Form

$$f = a_x^2 = a_{1,x}^2 \dots$$

untersuchen. Wir behandeln jedoch nicht das Problem in seiner vollen Allgemeinheit, sondern beschränken uns auf den Fall, wo die Linie p in der Ebene u liegt und durch den Punkt x geht, wo also

$$p_{ik} = u_i v_k - v_i u_k = x_i y_k - x_k y_i$$

ist. Diese Beschränkung vereinfacht die Rechnung, ohne die Allgemeinheit der Untersuchung zu stören. Der Fall, in dem die x , p , u unabhängig veränderlich sind, läßt sich leicht auf unsern zurückführen. Die invariantiven Formen J sind aus den Coefficienten von f und den Variablen x , p , u zusammengesetzt; wir bezeichnen sie kurz als Invarianten. Die Ausdrücke Covarianten, zugehörige Formen, Zwischenformen können leicht Mißverständnisse hervorrufen.

Die Symbole a sind den u , die Determinanten $(a a_1)$ den p und die Determinanten $(a a_1 a_2)$ den x cogredient.

Die Invarianten J sind Aggregate symbolischer Producte P ; dieselben sind aus Factoren

$$a_x, (a a_1 p), (a a_1 a_2 u); (a a_1 a_2 a_3) \quad 1.$$

zusammengesetzt und enthalten jedes Symbol a in zweien.

Das System von f besteht aus den Quadraten der Factoren (1)

$$a_x^2, (a a_1 p)^2; (a a_1 a_2 u)^2, (a a_1 a_2 a_3)^2 \quad 1a.$$

§ 2.

Die simultanen Invarianten J von f und f_1 .

Ebenso wie das System von

$$f = a_x^2$$

aus den Formen (1a) besteht, bilden die Formen $b_x^2, (b b_1 p)^2, (b b_1 b_2 u)^2, (b b_1 b_2 b_3)^2$ das von

$$f_1 = b_x^2 = b_{1,x}^2 \dots$$

Die simultanen Invarianten J von f und f_1 sind Aggregate von symbolischen Producten P . Dieselben enthalten außer den Factoren (1) noch solche, die aus ihnen entstehen, wenn man eines oder mehrere Symbole a durch b ersetzt, und enthalten jedes der Symbole a, b in 2 Factoren.

Die Charaktere von P bezeichnen wir mit o_1, o_2, c_{1v}, c_{2v} . Die o_1, o_2 sind die Grade von P in den Coefficienten von f und f_1 . Die Zahlen c_{1v}, c_{2v} geben die Anzahl der Factorenpaare g_1, g_2 an, in denen dieselben v Symbole a resp. b stehen.

Die P lassen sich nach ihren Charakteren ordnen; voranstehende gelten für einfacher. Ist P als ganze Function einfacherer P ausdrückbar, so heißt es reducibel

$$P \equiv O$$

P_1 und P_2 heißen äquivalent

$$P_1 \equiv P_2,$$

wenn sie dieselben Charaktere haben und $P_1 - P_2$ reducibel ist.

Diejenigen Producte

$$P_1, P_2 \dots,$$

welche der Form P äquivalent sind, bilden eine Gruppe. Jede ihrer Formen gilt als ihr Repräsentant. Die Invarianten J sind irreducibel, und das simultane System von f und f_1 enthält aus jeder Gruppe einen Repräsentanten. Sind alle P , welche einen Factor g haben, reducibel, so heißt g ein Reducent. Solche Reducenten sind hier u. a.

$$(a a_1 a_2 a_3), (b b_1 b_2 b_3).$$

§ 3.

Die Symbole a und β .

Die P lassen sich einfacher schreiben, wenn man außer den Symbolen a, b noch weitere Symbole einführt. Setzt man

$$(a a_1 a_2 u)^2 = u_a^2; (b b_1 b_2 u)^2 = u_\beta^2,$$

so treten zu den früheren Factoren noch diese hinzu

$$u_a, u_\beta, a_\beta, b_a.$$

Die Factoren

$$(a a_1 a_2 u), (b b_1 b_2 u)$$

werden Reducenten; es bleiben daher nur Factoren übrig, in denen höchstens zwei Symbole a resp. b stehen.

Nach den Formeln

$$u_a v_{a_1} \equiv u_{a_1} v_a; u_\beta v_{\beta_1} \equiv u_{\beta_1} v_\beta$$

sind diejenigen Formen P äquivalent, welche aus ihnen entstehen, wenn man die Indices der a resp. der β vertauscht.

Läßt man in den P die Indices der a und β weg, so erhält man symbolische Producte P^1 , aus denen sich die Repräsentanten von Gruppen äquivalenter P ableiten lassen.

Nur mit diesen P^1 wollen wir uns von nun an beschäftigen und sie wieder mit P bezeichnen. In ihnen stehen die Symbole a und β in einer graden Anzahl von Factoren. Diese Factoren sind:

$$a_x, b_x, u_a, u_\beta, a_\beta, b_a, (a a_1 p), (a b p), (b b_1 p); \\ (a a_1 b u), (a b b_1 u), (a a_1 b b_1). \quad 2.$$

§ 4.

Die Symbole φ, ψ, g, h .

Fügt man den Factoren (2) noch diese hinzu

$$a_x(a_1 b b_1 u) - a_{1,x}(a b b_1 u); a_\beta a_{1,x} - a_{1\beta} a; b_a b_{1,x} - b_{1a} b_x, (a\beta p),$$

$$F_1 = b_a(a b, p) - b_{1a}(a b p); F_1 = a_\beta(a_1 b p) - a_{1\beta}(a b p),$$

so gelangt man zu Producten P , in denen jedem Factor g , der zwei Symbole a resp. b enthält, ein zweiter entspricht, in dem diese Symbole gleichfalls stehen.

Diese P lassen sich so schreiben

$$P = S_1 Q_1 = S_2 Q_2.$$

Die S_1, S_2 bedeuten die Producte der c_{12} resp. c_{22} Factorenpaare, in denen zwei Symbole a resp. b zusammen stehen.

und die Q_1, Q_2 die Producte der Factoren, in denen höchstens ein Symbol a resp. b steht.

Vertauscht man in zwei Factoren von Q_1 die Indices der a mit einander oder in zwei Factoren von S_1 die Paare der Indices der a mit einander, so erhält man äquivalente Formen. Dasselbe gilt für die Q_2, S_2 in Bezug auf die b . Läßt man in Q_1 und Q_2 die Indices der a resp. b weg und ersetzt man in S_1 und S_2 die Paare der Indices der a resp. der b durch die Ziffern 1, 2, so erhält man symbolische Producte P^1 . Aus ihnen lassen sich die Repräsentanten der Gruppen äquivalenter Formen ableiten. Wir beschäftigen uns von nun an nur mit den P^1 und bezeichnen sie wieder mit P .

Wir führen in ihnen neue Symbole φ, ψ mittelst der Formeln ein:

$$\begin{aligned} a_x &= (\varphi_1); (a a_1 p) = (\varphi_2); (a a_1 a_2 u) = (\varphi_3); (a a_1 a_2 a_3) = (\varphi_4); \\ b_x &= (\psi_1); (b b_1 p) = (\psi_2); (b b_1 b_2 u) = (\psi_3); (b b_1 b_2 b_3) = (\psi_4); 4. \\ (a b p) &= (\varphi_1 \psi_1); (a b_1 b_2 u) = (\varphi_1 \psi_2); a_\beta = (\varphi_1 \varphi_3); (a_1 a_2 b u) = (\varphi_2 \psi_1); \\ a_{1x} (a_2 b_1 b_2 u) - a_{2x} (a_1 b_1 b_2 u) &= (\varphi_2 \psi_2)_1; (a_1 a_2 b_1 b_2) = (\varphi_2 \psi_2)_2; \\ a_{1\beta} a_{2x} - a_{2\beta} a_{1x} &= (\varphi_2 \psi_3); b_\alpha = (\varphi_3 \psi_1); b_1 a b_{2,x} - b_2 a b_{1x} = (\varphi_3 \psi_2); \\ (\alpha \beta p) &= (\varphi_3 \psi_3); F_1 = (\varphi_1 \varphi_3 \psi_2); F_2 = (\varphi_2 \psi_1 \psi_3). \end{aligned}$$

Die Symbole φ, ψ stehen in den Invarianten J in einer graden Anzahl von Factoren. Steht ein φ oder ψ in einem Producte N in einer ungraden Zahl von Factoren, so ist N selbst keine Invariante, J aber möglicher Weise der Factor einer solchen.

Bedeutend $i_1 i_2, k_1, k_2$ irgend welche Permutation der Ziffern 1, 3, so wird

$$F_1 = (\varphi_{i_1} \varphi_{i_2} \psi_2); F_2 = (\varphi_2 \psi_{k_1} \psi_{k_2}).$$

Wir bezeichnen die in ihnen stehenden Symbole in beliebiger Reihenfolge mit g und h , setzen also:

$$F_1 = (g_1 g_2 g_3); F_2 = (h_1 h_2 h_3).$$

§ 5.

Eintheilung der J .

Wir theilen die Invarianten J des simultanen Systems in sechs Klassen

$$J^{(1)} \dots J^{(6)} \quad \text{ein.}$$

1. Die $J^{(1)}$ sind die Quadrate der Factoren (1); ihre Anzahl ist 21; sie sind die einzigen J , bei denen ein Exponent > 1 ist.

2. Die $J^{(2)}$ sind Producte der $(\varphi \psi)$.

Da die φ und ψ in grader Anzahl von Factoren stehen, so ist auch die Anzahl der Factoren von $J^{(2)}$ eine grade Zahl.

3. Die $J^{(3)}$ sind Producte der (φ) , (ψ) , $(\varphi \psi)$, haben also die Form

$$J^{(3)} = S L, \quad 5.$$

wo S das Product der (φ) , (ψ) und L das der $(\varphi \psi)$ bedeutet.

4. Die $J^{(4)}$ haben den Factor F_1 , aber nicht F_2 . Sie haben die Form:

$$J^{(4)} = F_1 S B, \quad 6.$$

wo:

$$S = m_1^{(1)} m_2^{(1)} \dots m_v^{(1)}$$

das Product der Factoren (φ) , (ψ) und B das der $(\varphi \psi)$ bedeutet.

5. Die $J^{(5)}$ haben den Factor F_2 aber nicht F_1 . Sie haben die Form:

$$J^{(5)} = F_2 S C \quad 6a.$$

wo

$$S = m_1^{(2)} m_2^{(2)} \dots m_v^{(2)}$$

das Product der Factoren (φ) , (ψ) und C das der $(\varphi \psi)$ bedeutet. Die $J^{(5)}$ entstehen aus den $J^{(4)}$, wenn man die Symbole φ mit den ψ vertauscht.

6. Die $J^{(6)}$ haben den Factor $F_1 F_2$.

Sie haben die Form:

$$J^{(6)} = F_1 F_2 S A \quad 7.$$

wo

$$S = m_1^{(3)} m_2^{(3)} \dots m_v^{(3)}$$

das Product der Factoren (φ) , (ψ) und A das der $(\varphi \psi)$ bedeutet.*

Da die J irreducibel sind, so enthalten die L, B, C, A keinen Factor $J^{(2)}$ und die SB, SC, SA keinen Factor $J^{(3)}$.

Die L, B, C, A bestimmen die Invarianten $J^{(3)}, J^{(4)}, J^{(5)}, J^{(6)}$.

§ 6.

Die Producte T.

Die M_ϱ sind Producte von ϱ Factoren ($\varphi \psi$), welche durch kein $J^{(2)}$ von weniger Factoren theilbar sind. Zu ihnen gehören die $J^{(2)}$, L, A, B, C. Die $J^{(2)}$ sind diejenigen M , in welchen jedes Symbol φ, ψ in einer graden Anzahl von Factoren steht. Aus jedem M lassen sich durch zwei Processe weitere (nicht äquivalente) M ableiten:

1. Permutation der Indices,
2. Vertauschung der φ mit den ψ .

Diese Ableitungen bilden Gruppen; ihre Repräsentanten bezeichnen wir mit M.

Die Producte

$T_\varrho = [l_1 l_2]_\varrho = (\varphi_{i_1} \psi_{k_1}) (\varphi_{i_2} \psi_{k_1}) (\varphi_{i_2} \psi_{k_2}) (\varphi_{i_3} \psi_{k_2}) (\varphi_{i_3} \psi_{k_3}) \dots$
sind specielle M_ϱ .

In ihnen treten die Symbole φ, ψ in zweierlei Weise auf:

1. Das erste und letzte Symbol. Wir nennen sie Führungssymbole und bezeichnen sie mit l_1, l_2 .
2. Die Symbole

$$m_1, m_2 \dots m_{\varrho-1}$$

sie stehen in benachbarten Factoren.

Je zwei in einem T stehende Symbole heißen mit einander verbunden.

Diejenigen T_ϱ , bei denen

$$l_1 = l_2$$

ist, sind Invarianten $J^{(2)}$, wir bezeichnen sie mit H_ϱ .

Der Index ϱ hat in den H höchstens den Werth 6 und in den anderen T höchstens den Werth 5. Multiplicirt man eines derselben

$$T_\varrho = [l_1 l_2]_\varrho$$

mit $(l_1) (l_2)$, so erhält man die Invariante $J^{(3)}$

$$k = [l_1 l_2]_\varrho (l_1) (l_2).$$

Da die $J^{(4)}, J^{(5)}, J^{(6)}$ durch kein $J^{(3)}$ theilbar sind, so sind die $m^{(1)}, m^{(2)}, m^{(3)}$ in B, C, A nicht verbunden.

§ 7.

Die Invarianten $J^{(2)}$ und $J^{(3)}$.

Ist
Factor von M

$$T = [l_1 l_2]$$

$$M = [l_1 l_2] M_{(1)} \quad 8.$$

und stehen l_1 und l_2 nicht in $M_{(1)}$, so nennen wir T einen Hauptfactor von M ; jedes M besitzt solche Hauptfactoren. Hat $J^{(2)}$ den Hauptfactor T , so ist T eine Invariante H und da $J^{(2)}$ irreducibel ist

$$J^{(2)} = H.$$

Ist in der Formel (5)

$$J^{(3)} = S L$$

$T = [l_1 l_2]$ ein Hauptfactor von L , so ist $l_1 \geq l_2$ und die Führungssymbole l_1, l_2 stehen in S . $J^{(3)}$ hat somit den Factor

$$K = [l_1 l_2] (l_1) (l_2)$$

und da es irreducibel ist den Werth K .

$$J^{(3)} = K.$$

Die Anzahl der $J^{(2)}$ ist 23 und die Anzahl der $J^{(3)}$ 186.

§ 8.

Die M .

Nach F 8 läßt sich jedes M in Theilproducte

$$\begin{aligned} M &= T_{e_1}^{(1)} \dots T_{e_p}^{(p)} \\ &= [l_1 l_2] \dots [l_{2p-1} l_{2p}]_{e_p} \end{aligned} \quad 8a.$$

zerlegen; hierbei ist:

$$p \leq 3.$$

Kein Symbol in M steht in mehr als 3 Factoren.

Die Symbole l stehen in einer ungraden Anzahl von Factoren, die übrigen

$$m_1, m_2 \dots m_\nu$$

in je zwei Factoren.

Diejenigen l , welche in drei Factoren, also in zwei Theilproducten stehen, bezeichnen wir mit

$$n_1, n_2 \dots n_\lambda,$$

die übrigen $2p - \lambda$ Symbole l stehen in je einem Factor.

Die Zahlen λ , ν , ϱ , p genügen den Relationen

$$\varrho = p + \lambda + \nu$$

$$2p + \nu \leq 6$$

$$\lambda \leq 2; \lambda < p; \varrho < 6.$$

8b.

Den Werthen

$$\lambda = 0, 1, 2$$

entsprechen drei Klassen von M.

$$1. \quad \lambda = 0$$

den Werthen

$$p = 0, 1, 2, 3$$

entsprechen vier Unterklassen von M.

$$2. \quad \lambda = 1$$

M ist durch $(\varphi_1 \psi_1) (\varphi_1 \psi_2) (\varphi_1 \psi_3)$ theilbar

$$M = (\varphi_1 \psi_1) (\varphi_1 \psi_2) (\varphi_1 \psi_3) U = \Theta (\varphi_1) U$$

U hat die Werthe:

$$1, (\varphi_2 \psi_1), (\varphi_2 \psi_1) (\varphi_3 \psi_2).$$

$$3. \quad \lambda = 2$$

M hat die Factoren

$$(\varphi_1 \psi_1) (\varphi_1 \psi_2) (\varphi_1 \psi_3), (\varphi_1 \psi_1) (\varphi_2 \psi_1) (\varphi_3 \psi_1),$$

also den Werth

$$(\varphi_1 \psi_1) (\varphi_1 \psi_2) (\varphi_1 \psi_3) (\varphi_2 \psi_1) (\varphi_3 \psi_1) = \Theta (\varphi_1 \psi_1).$$

Die Anzahl der M ist 15.

§ 9.

Die $J^{(4)}$ und $J^{(5)}$.

Nach F 6 ist

$$J^{(4)} = F_1 m_1^{(1)} \dots m_r^{(1)} B \quad 6.$$

wir wollen die B in den Symbolen g, h schreiben. Die Symbole $m^{(1)}$ sind entweder g oder h.

Die $m^{(1)}$, welche g sind, stehen in B in einer graden Anzahl von Factoren und die, welche h sind, in einer ungraden Anzahl. Die B, welche ν Symbole $m^{(1)}$ und ϱ Factoren $(\varphi \psi)$ enthalten, bezeichnen wir mit $B_{\nu\varrho}$.

Bei der Zerlegung von B in Theilproducte

$$B = [l_1 l_2]_{\varrho_1} \dots [l_{2p-1} l_{2p}]_{\varrho_p} \quad 9.$$

treten $2p$ Symbole l und $2\varrho - 2p$ Symbole m auf; unter den ersteren befinden sich λ Symbole n.

Die l, welche h sind und die g, welche m sind, sind die $m^{(1)}$, also nicht mit einander verbunden.

In F 9 kommt kein [hh] vor und, da es im Ganzen nur drei Symbole g gibt, höchstens ein [gg]. Wir theilen die B in vier Klassen:

$$B^{(1)}, B^{(2)}, B^{(3)}, B^{(4)}.$$

1. Die $B^{(1)}$

Die $B^{(1)}$ haben keinen Factor [gg]

$$B^{(1)} = [g_1 h_1]_{e_1} \dots [g_p h_p]_{e_p} \quad 10.$$

2. Die $B^{(2)}$

$$B^{(2)} = [g g]_e \quad 11.$$

3. Die $B^{(3)}$

Die $B^{(3)}$ sind Producte

$$B^{(3)} = [g_1 g_2]_{e_1} [g_3 h_1]_{e_2}, \quad 12.$$

bei denen $\lambda = 0$ ist, also die Factoren

$$[g_1 g_2]_{e_1}, [g_3 h_1]_{e_2}$$

kein Symbol gemein haben.

4. Die $B^{(4)}$

Die $B^{(4)}$ sind Producte

$$B^{(4)} = [g_1 g_2]_{e_1} [g_3 h_1]_{e_2} \quad 13.$$

bei denen $\lambda = 1$ ist, in denen also ein Symbol n in drei Factoren steht.

Wir wollen die verschiedenen B einzeln untersuchen.

1. Die $B^{(1)}$.

In F 10 haben die Factoren [gh] kein Symbol gemein, für die $B^{(1)}$ ist $\lambda = 0$.

Die Führungssymbole

$$g_1, g_2 \dots g_p$$

sind die einzigen g, die in den [gh] stehen.

Die $m^{(1)}$ von $B^{(1)}$ sind

$$g_{p+1} \dots g_3, h_1 \dots h_p$$

ihre Anzahl ist $\nu = 3$.

Die $B^{(1)}$ sind Formen B_{1e} .

Die Symbole m in $B^{(1)}$ sind den

$$h_{p+1} \dots h_3$$

entnommen, ihre Anzahl ist

$$\mu < 3 - p.$$

Nach der Formel 8b ist

$$\varrho = \rho + \mu + \lambda$$

also

$$\varrho \leq 3.$$

Die Factoren $[gh]$ in F_{10} haben die Werthe

$$(\varphi_i, \psi_{k_i}); (\varphi_i, \varphi_2) [\varphi_i, \psi_{k_i}]_3; (\varphi_2, \psi_2) [\psi_2, \psi_{k_i}]_2;$$

aus ihnen setzen sich die $B^{(1)}$ zusammen.

2. Die $B^{(2)}$

$$B^{(2)} = [g_1 g_2]_{\varrho}$$

haben ein Symbol $m^{(1)}$ nämlich g_3 ; sie sind Formen $B_{1,\varrho}$.

Je nachdem die Zahl ϱ grade oder ungrade ist, haben sie die Werthe

$$[\varphi_1 \varphi_3]_{\varrho} \text{ und } [\varphi_i, \psi_2]_{\varrho}.$$

3. Die $B^{(3)}$

$$B^{(3)} = [g_1 g_2]_{\varrho_2} (g_3 h_1)_{\varrho_2}$$

haben ein $m^{(1)}$ nämlich h_1 ; sie sind Formen $B_{1,\varrho}$. Ihre Symbole sind den

$$h_2, h_3$$

entnommen.

4. Die $B^{(4)}$

$$B^{(4)} = [g_1 g_2]_{\varrho_1} [g_3 h_1]_{\varrho_2}$$

haben ein $m^{(1)}$ nämlich h_1 ; sie sind Formen $B_{1,\varrho}$. Ihr Symbol n kann die Werthe

$$\varphi_i, \psi_2, \varphi_2, \psi_{k_i}$$

haben, ihnen entsprechen die Factoren

$$\begin{aligned} &(\varphi_i, \psi_1) (\varphi_i, \psi_2) (\varphi_i, \psi_3); (\varphi_1, \psi_1) (\varphi_1, \psi_2) (\varphi_1, \psi_3); \\ &(\varphi_2, \psi_1) (\varphi_2, \psi_2) (\varphi_2, \psi_3); (\varphi_1, \varphi_{k_i}) (\varphi_2, \varphi_{k_i}) (\varphi_3, \psi_{k_i}). \end{aligned}$$

Es gibt vier Klassen von $B^{(4)}$:

$$B^{(41)} = (\varphi_i, \psi_1) (\varphi_i, \psi_2) (\varphi_i, \psi_3) U_1 = \Theta (\varphi_i) U_1$$

$$B^{(42)} = (\varphi_1, \psi_2) (\varphi_2, \psi_2) (\varphi_3, \psi_2) U_2 = \Theta (\psi_2) U_2$$

$$B^{(43)} = (\varphi_2, \psi_1) (\varphi_2, \psi_2) (\varphi_2, \psi_3) U_3 = \Theta (\varphi_2) U_3$$

$$B^{(44)} = (\varphi_1, \psi_{k_i}) (\varphi_2, \psi_{k_i}) (\varphi_3, \psi_{k_i}) U_4 = \Theta (\varphi_{k_i}) U_4.$$

1. U_1

U_1 enthält φ_i , aber nicht φ_1, ψ_2 . Es hat die Werthe

$$(\varphi_i, \psi_{k_i}), (\varphi_i, \psi_{k_i}) (\varphi_2, \psi_{k_i}).$$

2. U_2

U_2 enthält keines der Symbole $\varphi_1, \varphi_3, \psi_2$. Es hat die Werthe

$$1; (\varphi_2, \psi_{k_i}).$$

3. U_3

U_3 enthält φ_1, φ_3 , aber nicht φ_2 . Es hat den Werth
 $(\varphi_1 \psi_{k_1}) (\varphi_3 \psi_{k_1})$.

4. U_4

U_4 enthält φ_2 , aber keines der Symbole φ_1, φ_3 . Es hat den Werth

$$(\varphi_2 \psi_2).$$

Die Anzahl der B ist 134. Sie stimmt mit der Anzahl der C, $J^{(4)}$, $J^{(5)}$ überein.

§ 10.

Die $J^{(6)}$.

Nach F 7 ist

$$J^{(6)} = F_1 F_2 m_1^{(3)} \dots m_r^{(3)} A_{r\varrho}$$

wo $A_{r\varrho}$ ν Symbole $m^{(3)}$ und ϱ Factoren ($\varphi \psi$) enthält. Die $m^{(3)}$ sind in $A_{r\varrho}$ nicht verbunden und kommen in einer graden Anzahl (0 inbegriffen) von Factoren vor; unter ihnen sind die Symbole m von A.

Wir bezeichnen nun diejenigen M und M , deren Symbole m nicht verbunden sind und welche ν Symbole m und ϱ Factoren ($\varphi \psi$) enthalten, mit

$$M_{r\varrho}^{(1)} \text{ und } M_{r\varrho}^{(2)}.$$

Die $A_{r\varrho}$ sind Ableitungen $M_{r_1\varrho_1}^{(1)}$ der $M_{r_1\varrho_1}^{(1)}$.

Die Producte $J^{(4)} J^{(5)}$ haben die Werthe

$$J^{(4)} J^{(5)} = F_1 F_2 m_1^{(1)} \dots m_{r_1}^{(2)} m_1^{(2)} \dots m_{r_2}^{(2)} B_{r_1\varrho_1} C_{r_2\varrho_2};$$

unter ihnen gibt es solche, bei denen

$$B_{r_1\varrho_1} C_{r_2\varrho_2}$$

ein $M^{(1)}$ ist. In diesem Falle setzen wir

$$B_{r_1\varrho_1} C_{r_1\varrho_1} = D_{r_1\varrho}$$

$$\nu = \nu_1 + \nu_2; \varrho = \varrho_1 + \varrho_2.$$

14.

Die Ableitungen $M_{r\varrho}^{(1)}$ zerfallen in zwei Klassen, je nachdem sie nach F 14 in B C zerlegbar sind oder nicht. Im ersteren Falle sind sie D, im letzteren A. Die A werden somit durch diese Prozesse erhalten.

1. Man bilde die $M_{\nu_0^{(1)}}$.

2. Man leite aus ihnen die $M_{\nu_0^{(1)}}$ ab.

3. Man untersuche sie, ob sie in B C spaltbar sind.

In dieser Weise erhält man 82 Formen A; ihnen entsprechen 82 Invarianten $J^{(6)}$.

Die Anzahl der $J^{(1)} \dots J^{(6)}$ ist

21, 23, 186, 134, 134, 82,

mithin die aller Invarianten 580.

ZOBODAT - www.zobodat.at

Zoologisch-Botanische Datenbank/Zoological-Botanical Database

Digitale Literatur/Digital Literature

Zeitschrift/Journal: [Sitzungsberichte der Physikalisch-Medizinischen Sozietät zu Erlangen](#)

Jahr/Year: 1901-1903

Band/Volume: [33](#)

Autor(en)/Author(s): Gordan Paul

Artikel/Article: [Das simultane System von zwei quadratischen quaternären Formen. 205-216](#)